

- ・CANの立ち上げ (can0の場合)

```
sudo ip link set can0 type can bitrate 500000
```

```
sudo ip link set can0 up
```

- ・CANの立ち下げ (can0の場合)

```
sudo ip link set can0 down
```

- ・CAN受信確認 (can0に流れているデータを可視化)

```
candump can0
```

- ・CAN送信

```

      ID   データ
cansend can0 xxx#xxxxxxxx

```

- ・CAN送信 (周期的な送信方法) ※例 モータコントローラに送る

```

      周期 長さ ID           データ数
cangen can0 -g 10 -L 8 -I 210 -D 800000000800000000

```

